

INHALT

1. Geschlossen (analytisch) lösbare Integrale mit Potenzregel, Substitution, partielle Integration oder Partialbruchzerlegung => unbestimmte Integrale (Stammfunktionen).
2. Näherungsweise Integration über unendliche Reihen: TAYLOR-Reihen und Binomialreihen
sich Abschnitte 5.1 bis 5.3 (nicht klausur-relevant)
3. In den größeren Formelsammlungen finden sich praktisch alle Integrale aus 1. und 2.
4. Computer-Algebra-Systeme (CAS-Software) wie Derive, Mathematica, Euler, Matlab, Octave enthalten formale Integration für die meisten Integrale aus 1. und 2. => **unbestimmte** Integrale
Sie liefern auch numerische Ergebnisse mit **SIMPSON**-Verfahren => **bestimmtes** Integral
5. Mit Hilfe des SIMPSON-Verfahrens lassen sich beliebige Funktionen, auch solche, deren Funktionsgleichung unbekannt ist, mit guter Näherung integrieren.

5.0 INTEGRALTAFELN

Nr.	$f(x)$	$\int f(x) dx$	Abkürzung: s.S. 237
62.	$\frac{x^2}{(a^2-x^2)(b^2+x^2)}$	$\frac{1}{a^2+b^2} \left(\frac{a}{2} \ln \left \frac{a+x}{a-x} \right - b \arctan \frac{x}{b} \right)$	
63.	$\frac{x^2}{(a^2-x^2)(b^2-x^2)}$	$\frac{1}{b^2-a^2} \left(\frac{a}{2} \ln \left \frac{a+x}{a-x} \right - \frac{b}{2} \ln \left \frac{b+x}{b-x} \right \right)$	(a^2+b^2) $(a^2=b^2: \text{Nr. 53})$
Abkürzung: $z = a^3 \pm x^3; a > 0; m, n \in \mathbb{R}$			
64.	$\frac{1}{z}$	$\pm \frac{1}{6a^2} \left(\ln \frac{(a \pm x)^2}{a^2 \mp ax + x^2} \pm 2\sqrt{3} \arctan \frac{2x \mp a}{a\sqrt{3}} \right)$	
65.	$\frac{1}{z^n}$	$\frac{1}{3(n-1)a^3} \left(\frac{x}{z^{n-1}} + (3n-4) \int \frac{dx}{z^{n-1}} \right)$	$(n \neq 1)$
66.	$\frac{x}{z}$	$\frac{1}{6a} \left(\ln \frac{a^2 \mp ax + x^2}{(a \pm x)^2} \pm 2\sqrt{3} \arctan \frac{2x \mp a}{a\sqrt{3}} \right)$	
67.	$\frac{x^2}{z}$	$\pm \frac{1}{3} \ln z $	
68.	$\frac{x^3}{z}$	$\pm \frac{x^{n-2} \mp a^3}{n-2} \mp a^3 \int \frac{x^{n-3}}{z} dx$	$(n \neq 2)$
69.	$\frac{1}{xz}$	$\frac{1}{3a^3} \ln \left \frac{x^3}{z} \right $	
70.	$\frac{1}{xz^n}$	$\frac{1}{a^3} \left(\frac{1}{3(n-1)z^{n-1}} + \int \frac{dx}{xz^{n-1}} \right)$ oder $\frac{1}{3a^{3n}} \left(\ln \left \frac{x^3}{z} \right + \sum_{\lambda=1}^{n-1} \frac{1}{\lambda} \left(\frac{a^3}{z} \right)^\lambda \right)$	$(n \neq 1)$ $(n \in \mathbb{N}^*; n \geq 2)$
71.	$\frac{1}{x^2 z}$	$-\frac{1}{a^3} \left(\frac{1}{x} \pm \int \frac{x}{z} dx \right)$	(Nr. 66)
72.	$\frac{1}{x^m z^n}$	$\frac{1}{(m-1)a^3} \left(-\frac{1}{x^{m-1} z^{n-1}} \mp (m+3n-4) \int \frac{dx}{x^{m-3} z^n} \right)$	$(m \neq 1)$

$$(13) \int \frac{x^3 dx}{(ax+b)^3} = \frac{1}{a^3} \left(ax+b - 3b \ln|ax+b| - \frac{3b^2}{ax+b} + \frac{b^3}{2(ax+b)^2} \right)$$

$$(14) \int \frac{x^3 dx}{(ax+b)^4} = \frac{1}{a^4} \left(\ln|ax+b| + \frac{3b}{ax+b} - \frac{3b^2}{2(ax+b)^2} + \frac{b^3}{3(ax+b)^3} \right)$$

$$(15) \int \frac{x^3 dx}{(ax+b)^n} = \frac{1}{a^n} \left(-\frac{1}{(n-4)(ax+b)^{n-4}} + \frac{3b}{(n-3)(ax+b)^{n-3}} - \frac{3b^2}{(n-2)(ax+b)^{n-2}} + \frac{b^3}{(n-1)(ax+b)^{n-1}} \right) \quad n \in \mathbb{R} \setminus \{1; 2; 3; 4\}$$

$$(16) \int \frac{dx}{x(ax+b)} = -\frac{1}{b} \ln \left| \frac{ax+b}{x} \right| \quad b \neq 0$$

$$(17) \int \frac{dx}{x(ax+b)^2} = -\frac{1}{b^2} \left(\ln \left| \frac{ax+b}{x} \right| - \frac{b}{ax+b} \right) \quad b \neq 0$$

$$(18) \int \frac{dx}{x(ax+b)^3} = -\frac{1}{b^3} \left(\ln \left| \frac{ax+b}{x} \right| + \frac{2ax}{ax+b} - \frac{a^2 x^2}{2(ax+b)^2} \right) \quad b \neq 0$$

$$(19) \int \frac{dx}{x(ax+b)^n} = -\frac{1}{b^n} \left(\ln \left| \frac{ax+b}{x} \right| - \sum_{i=1}^{n-1} \binom{n-1}{i} \frac{(-a)^i x^i}{i(ax+b)^{i+1}} \right) \quad n \geq 1$$

$$(20) \int \frac{dx}{x^2(ax+b)} = -\frac{1}{bx} + \frac{a}{b^2} \ln \left| \frac{ax+b}{x} \right| \quad b \neq 0$$

$$(21) \int \frac{dx}{x^2(ax+b)^2} = -\frac{a}{b^2(ax+b)} - \frac{1}{b^2 x} + \frac{2a}{b^3} \ln \left| \frac{ax+b}{x} \right| \quad b \neq 0$$

$$(22) \int \frac{dx}{x^2(ax+b)^3} = -\frac{a}{2b^2(ax+b)^2} - \frac{2a}{b^3(ax+b)} - \frac{1}{b^3 x} + \frac{3a}{b^4} \ln \left| \frac{ax+b}{x} \right|$$

$$(23) \int \frac{dx}{x^2(ax+b)^n} = -\frac{1}{b^{n+1}} \left(-\sum_{i=2}^n \binom{n}{i} \frac{(-a)^i x^{i-1}}{(i-1)(ax+b)^{i-1}} + \frac{ax+b}{x} - na \ln \left| \frac{ax+b}{x} \right| \right) \quad n \geq 2$$

$$(24) \int \frac{dx}{x^3(ax+b)} = -\frac{1}{b^3} \left(a^2 \ln \left| \frac{ax+b}{x} \right| - \frac{2a(ax+b)}{x} + \frac{(ax+b)^2}{2x^2} \right)$$

$$(25) \int \frac{dx}{x^3(ax+b)^2} = -\frac{1}{b^4} \left(3a^2 \ln \left| \frac{ax+b}{x} \right| + \frac{a^3 x}{ax+b} + \frac{(ax+b)^2}{2x^2} - \frac{3a(ax+b)}{x} \right)$$

$$(26) \int \frac{dx}{x^3(ax+b)^3} = -\frac{1}{b^5} \left(6a^2 \ln \left| \frac{ax+b}{x} \right| + \frac{4a^3 x}{ax+b} - \frac{a^4 x^2}{2(ax+b)^2} + \frac{(ax+b)^2}{2x^2} - \frac{4a(ax+b)}{x} \right)$$

5.1 POTENZREIHEN

Die Integration kann für viele wichtige Funktionsklassen nicht geschlossen durchgeführt werden.

z.B. für die Integranden e^{-x^2} , $\frac{\sin x}{x}$, $\sqrt{1+x^3}$, $\frac{e^x}{x}$, $\sin x^2$, $\frac{1}{x \cdot e^x}$, $\frac{\sin x}{\sqrt{x}}$

Ein Teil dieser Funktionen lassen sich als Potenzreihen entwickeln.

Diese lassen sich dann integrieren.

Potenzreihen am Entwicklungspunkt x_0 haben die Form
$$f(x) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k (x-x_0)^k$$

In TAYLOR-Reihen werden die a_k mit Ableitungen $f^{(k)}$ entwickelt:
$$f(x) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} (x-x_0)^k$$

In MACLAURIN-Reihen ist der Entwicklungspunkt $x_0 = 0$:
$$f(x) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{f^{(k)}(0)}{k!} x^k$$

ausgeschrieben
$$f(x) = \frac{f(0)}{0!} x^0 + \frac{f'(0)}{1!} x + \frac{f''(0)}{2!} x^2 + \dots + \frac{f^{(k)}(0)}{k!} x^k + \dots$$

[TAYLOR, Brook, Cambridge, GB 1712] [MACLAURIN, Colin, Edinburgh 1742]

für $f(x) = \sin x$ $f(0) = \sin 0 = 0$, $f'(0) = \cos 0 = 1$, $f''(0) = -\sin 0 = 0$, $f'''(0) = -\cos 0 = -1$

$$f(x) = \sin x = \frac{1}{1!} x + \frac{-1}{3!} x^3 + \frac{1}{5!} x^5 - \dots = x - \frac{x^3}{6} + \frac{x^5}{120} - \frac{x^7}{5040} + \dots$$

Auch die Binomialreihe lässt sich auf diese Weise entwickeln:

$$\begin{aligned} f(x) &= (a+x)^n & f(0) &= a^n \\ f'(x) &= n(a+x)^{n-1} & f'(0) &= n a^{n-1} \\ f''(x) &= n(n-1)(a+x)^{n-2} & f''(0) &= n(n-1) a^{n-2} \\ f'''(x) &= n(n-1)(n-2)(a+x)^{n-3} & f'''(0) &= n(n-1)(n-2) a^{n-3} \\ \dots & & & \\ f^{(k)}(x) &= n(n-1)(n-2)\dots(n-k+1) a^{n-k} \end{aligned}$$

$$\frac{n(n-1)(n-2)\dots(n-k+1)}{k!} = \binom{n}{k} \text{ sind die Binomialkoeffizienten}$$

$$\text{Binomialreihe: } (a+x)^n = \binom{n}{0} a^n + \binom{n}{1} a^{n-1} x + \binom{n}{2} a^{n-2} x^2 + \dots + \binom{n}{k} a^{n-k} x^k + \dots$$

Ein wichtiger Sonderfall entsteht mit $a = 1$:

$$\text{Binomialreihe: } (1+x)^n = 1 + \binom{n}{1} x + \binom{n}{2} x^2 + \dots + \binom{n}{k} x^k + \dots$$

$$\text{z.B. } (1+x)^3 = 1 + \frac{3}{1!} x + \frac{3 \cdot (3-1)}{2!} x^2 + \frac{3 \cdot (3-1)(3-2)}{3!} x^3 = 1 + 3x + 3x^2 + x^3$$

Das geht auch mit gebrochenen Exponenten n :

$$\begin{aligned} f(x) = \sqrt{1+x} &= (1+x)^{\frac{1}{2}} = 1 + \frac{1}{2!} x + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} - 1 \right) \frac{1}{2!} x^2 + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} - 1 \right) \left(\frac{1}{2} - 2 \right) \frac{1}{3!} x^3 + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} - 1 \right) \left(\frac{1}{2} - 2 \right) \left(\frac{1}{2} - 3 \right) \frac{1}{4!} x^4 + \dots \\ &= 1 + \frac{1}{2} x - \frac{1}{2 \cdot 4} x^2 + \frac{1 \cdot 3}{2 \cdot 4 \cdot 6} x^3 - \frac{1 \cdot 3 \cdot 5}{2 \cdot 4 \cdot 6 \cdot 8} x^4 + \dots \\ &= 1 + \frac{1}{2} x - \frac{1}{8} x^2 + \frac{1}{16} x^3 - \frac{5}{128} x^4 + \frac{7}{256} x^5 - \dots \end{aligned} \quad \text{konvergent für } |x| < 1$$

5.2 INTEGRATION MIT POTENZREIHEN

Beisp. 5.1 Es ist zu bestimmen $\int_0^{0,655} \sqrt{1+x^3} dx$

Eine geschlossene Lösung ist nicht möglich. Der Integrand wird in eine Reihe entwickelt.

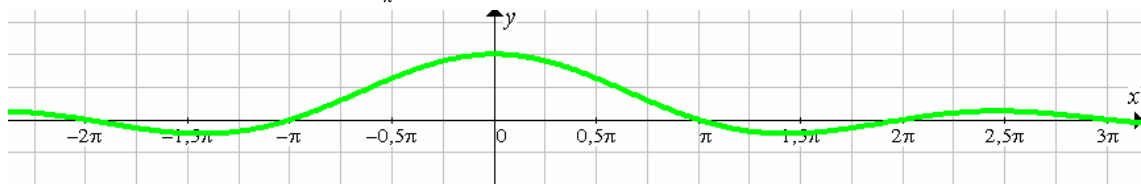
Die Binomialreihe $\sqrt{1+x} = 1 + \frac{1}{2}x - \frac{1}{8}x^2 + \frac{1}{16}x^3 - \frac{5}{128}x^4 + \frac{7}{256}x^5 - + \dots$ ist gegeben.

Man setzt im Ausdruck $(1+z)^{\frac{1}{2}} = \sqrt{1+z}$ $z = x^3$ und erhält

$$\begin{aligned} \int_0^{0,655} \sqrt{1+x^3} dx &= \int_0^{0,655} \left(1 + \frac{1}{2}x^3 - \frac{1}{8}x^6 + \frac{1}{16}x^9 - \frac{5}{128}x^{12} + \dots \right) dx \\ &= \left[x + \frac{x^4}{8} - \frac{x^7}{56} + \frac{x^{10}}{160} - \frac{x^{13}}{1664} \right]_0^{0,655} = 0,655 + \frac{0,655^4}{8} - \frac{0,655^7}{56} + \frac{0,655^{10}}{160} - \frac{0,655^{13}}{1664} \end{aligned}$$

$$= 0,655 + 0,023008 - 0,000924 + 0,000091 - 0,000002 - (0) = 0,677$$

Beisp. 5.2 Es ist zu bestimmen $\int_{-\pi}^{\pi} \frac{\sin x}{x} dx$.



$$\int_0^{x_2} \frac{\sin x}{x} dx = Si(x_2) \text{ nennt man Integralsinus}$$

Eine geschlossene Lösung ist nicht möglich. Der Integrand wird in eine Reihe entwickelt.

$$\sin x = x - \frac{x^3}{6} + \frac{x^5}{120} - \frac{x^7}{5040} + \dots$$

$$\frac{\sin x}{x} = \frac{1}{x} \cdot \sin x = 1 - \frac{x^2}{6} + \frac{x^4}{120} - \frac{x^6}{5040} + \frac{x^8}{9!} - + \dots$$

Man erkennt nebenbei:

a) Mit dieser Entwicklung ist auch $f(0) = 1$ gegeben,

$$\text{Mit Regel von DE L'HOSPITAL auch } \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x}{x} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{(\sin x)'}{(x)'} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\cos x}{1} = 1$$

b) Eine Polynomfunktion mit ausschließlich geraden Exponenten, also symmetrisch zur

$$y\text{-Achse, es genügt zu rechnen } \int_{-\pi}^{\pi} \frac{\sin x}{x} dx = 2 \cdot \int_0^{\pi} \frac{\sin x}{x} dx$$

$$\begin{aligned} 2 \cdot \int_0^{\pi} \frac{\sin x}{x} dx &= 2 \left[x - \frac{x^3}{3 \cdot 3!} + \frac{x^5}{5 \cdot 5!} - \frac{x^7}{7 \cdot 7!} + \dots \right]_0^{\pi} = 2 \left(\pi - \frac{\pi^3}{18} + \frac{\pi^5}{600} - \frac{\pi^7}{35280} + \frac{\pi^9}{3265920} - + \dots \right) \\ &= 2 \cdot (3,14159 - 1,72256 + 0,51003 - 0,08561 + 0,00913 - 0,00067 + 0,00004 - (0)) \\ &= 3,704 \end{aligned}$$

5.3 AUFGABE REIHE-INT

Beisp. 5.3 Eine der wichtigsten Funktionen der Statistik und Wahrscheinlichkeitsrechnung

ist das Fehlerintegral von GAUß: $\Phi(x_2) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_0^{x_2} e^{-\frac{1}{2}x^2} dx.$

(Normalverteilung, GAUßsche Glockenkurve)

Die Integralwerte $\Phi(x_2)$ sind in allen Tabellensammlungen aufgelistet.

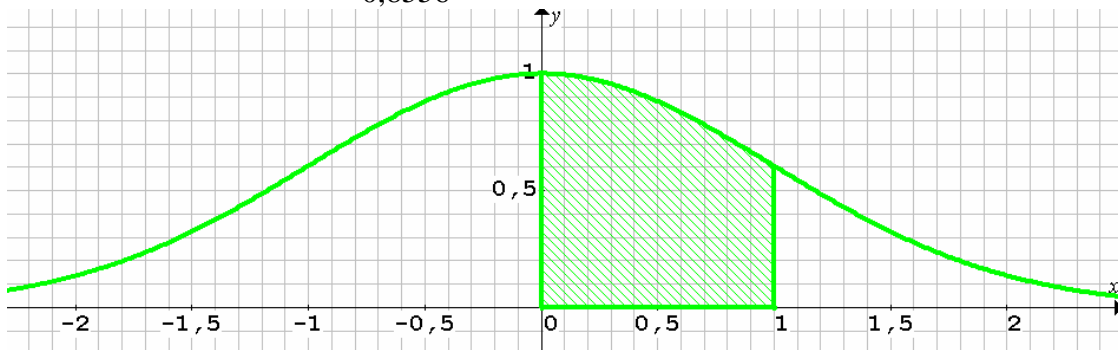
Eine geschlossene Lösung ist nicht möglich.

Der Integrand lässt sich als Reihe darstellen.

$$e^z = 1 + z + \frac{z^2}{2!} + \frac{z^3}{3!} + \frac{z^4}{4!} + \dots$$

setzt man $z = -\frac{1}{2}x^2$ ergibt sich $e^{-\frac{1}{2}x^2} = 1 - \frac{1}{2}x^2 + \frac{x^4}{4 \cdot 2!} - \frac{x^6}{8 \cdot 3!} + \frac{x^8}{16 \cdot 4!} + \dots$

$$\begin{aligned} \int_0^1 e^{-\frac{1}{2}x^2} dx &= \int_0^1 \left(1 - \frac{x^2}{2} + \frac{x^4}{8} - \frac{x^6}{48} + \frac{x^8}{384} - \frac{x^{10}}{3840} + \frac{x^{12}}{46080} - \dots \right) dx \\ &= \left[x - \frac{x^3}{6} + \frac{x^5}{40} - \frac{x^7}{336} + \frac{x^9}{3456} - \frac{x^{11}}{42240} + \frac{x^{13}}{599040} - \dots \right]_0^1 \\ &= 1 - 0,16667 + 0,025 - 0,00298 + 0,00029 - 0,00002 - (0) \\ &= 0,8556 \end{aligned}$$



Aufgabe Reihe-Int

Gegeben: Zu integrierende Funktion, Integrationsgrenzen x_1, x_2
Hinweis auf Reihenentwicklung

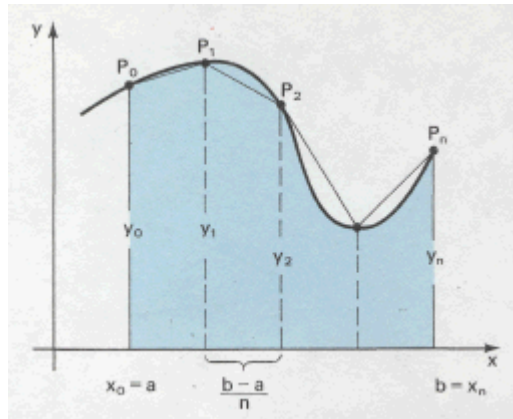
Gesucht: Bestimmtes Integral $F(x) = \int_{x_1}^{x_2} f(x) dx$

- Schritte:
1. Potenzreihe durch Substitution mit Hilfsvariable z entwickeln oder gegebene Reihe benutzen.
Die Potenzreihen sind entweder leicht herleitbar oder gegeben.
 2. Potenzreihe integrieren.
 3. Integral auswerten $[F(x)]_{x_1}^{x_2} = F(x_2) - F(x_1).$

5.4 NUMERISCHE INTEGRATION

Numerische Integration verwendet man, wenn

- a) die analytische Bestimmung einer Stammfunktion unmöglich ist (siehe Abschnitt 5.1),
- b) die analytische Bestimmung einer Stammfunktion zu aufwendig ist,
- c) die Entwicklung von Potenzreihen unmöglich oder zu aufwendig ist,
- d) die Funktionen in Form einer Messreihe (x_i, y_i) gegeben sind statt in Funktionsgleichungen.



Zur Bestimmung des Flächeninhalts $A = \int_a^b f(x) dx$ mit $f(x) > 0$ für alle $x \in [a, b]$

zerlegen wir das Intervall $[a, b]$ in n gleiche Teilabschnitte $h = \frac{b-a}{n}$

mit den Stützstellen $x_0 = a, x_1, x_2, \dots, x_n = b$.

Die Punkte $P_0(x_0 | y_0), P_1(x_1 | y_1), \dots, P_n(x_n | y_n)$ verbindet man mit Sehnen zu einem Polygonzug. Die Streifen zwischen den Sehnen und der x-Achse sind **Trapeze** mit den

Flächeninhalten $\frac{y_k + y_{k+1}}{2} \cdot h$

insgesamt $A \approx h \cdot \frac{y_0 + y_1}{2} + h \cdot \frac{y_1 + y_2}{2} + \dots + h \cdot \frac{y_{n-1} + y_n}{2}$

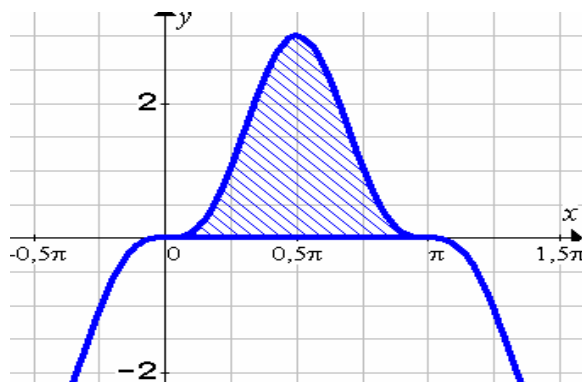
Sehnen-Trapez-Regel: $\int_a^b f(x) dx \approx \frac{h}{2} (y_0 + 2y_1 + 2y_2 + \dots + 2y_{n-1} + y_n)$

Beisp. 5.4 Sehnen-Trapez-Verfahren $\sin^3 x = (\sin x)^3 \cdot \sin x$

Es ist zu bestimmen $\int_0^\pi 3 \sin^3 x dx = 3 \int_0^\pi \sin^3 x dx$ mit $n = 12 \Rightarrow h = \frac{\pi - 0}{12} = 0,2618$

$A \approx 3 \cdot \frac{0,2618}{2} \cdot (\sin^3 0 + 2 \cdot \sin^3(0,2618) + 2 \cdot \sin^3(2 \cdot 0,2618) + \dots + \sin^3(\pi)) = 4,0002$

→ Excel / Simpson



exakt
 $A = 4,0 \text{ cm}^2$

$A_{\text{Trapez}} = \dots$

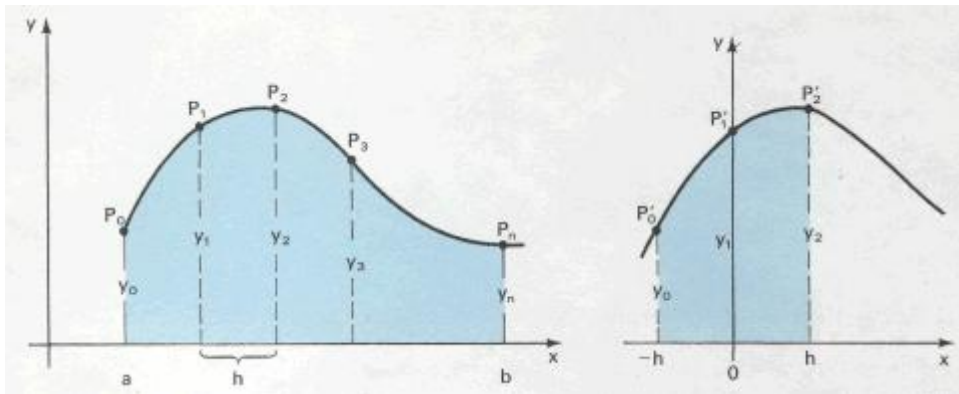
5.5 KEPLER'sche Fassregel

Bei der Sehnen-Trapez-Regel wurde der Funktionsgraph der Funktion f durch einen Streckenzug, also durch lineare Funktionen approximiert.

Wenn man den Funktionsgraph durch **Parabelstücke**, also mit quadratischen Funktionen $f^*(x)$

annähert, erhält man einen Näherungswert A^* für $A = \int_a^b f(x) dx$ mit $x \in [a, b]$

mit weniger Unterteilungen n oder/und geringerem Fehler ε .



Jeweils drei aufeinanderfolgende Punkte P_0, P_1, P_2 , dann P_2, P_3, P_4 usw. bis P_{n-2}, P_{n-1}, P_n bestimmen ein **Parabelstück**. Zur Vereinfachung der Rechnung verschieben wir die Funktion parallel zur x -Achse, so dass P_1 auf der y -Achse liegt. Der Flächeninhalt zwischen Funktionsgraph und x -Achse bleibt bei dieser Verschiebung unverändert..

Die ersten drei Punkte sind $P_0(-h | y_0), P_1(0 | y_1), P_2(h | y_2)$.

Für Parabeln gilt der Ansatz **$y = a x^2 + b x + c$** .

Damit ergibt sich das Gleichungssystem:

$$\begin{cases} y_1 = c \\ y_0 = a(-h)^2 + b(-h) + c \\ y_2 = ah^2 + bh + c \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y_0 = ah^2 - bh + y_1 & \text{①} \\ y_2 = ah^2 + bh + y_1 & \text{②} \end{cases}$$

$$\text{Addition } \text{①} + \text{②} \Rightarrow y_0 + y_2 = 2ah^2 + 2y_1 \Rightarrow y_0 - 2y_1 + y_2 = 2ah^2 \Rightarrow a = \frac{y_0 - 2y_1 + y_2}{2h^2}$$

$$\text{Subtraktion } \text{②} - \text{①} \Rightarrow y_2 - y_0 = 2bh \Rightarrow b = \frac{y_2 - y_0}{2h}$$

Die Gleichung der quadratischen Näherungsfunktion für den ersten Streifen $[-h; h]$ ist dann:

$$f^*(x) = y = \frac{y_0 - 2y_1 + y_2}{2h^2} \cdot x^2 + \frac{y_2 - y_0}{2h} \cdot x + y_1$$

Aus der Integration von $f^*(x)$ ergibt sich der Inhalt des ersten Streifens A_1 .

$$\begin{aligned} A_1 &\approx \int_{-h}^h f^*(x) dx = \left[\frac{y_0 - 2y_1 + y_2}{3 \cdot 2h^2} \cdot x^3 + \frac{y_2 - y_0}{2 \cdot 2h} \cdot x^2 + y_1 \cdot x \right]_{-h}^h \\ &= \frac{y_0 - 2y_1 + y_2}{3 \cdot 2h^2} \cdot (h^3 - (-h^3)) + \frac{y_2 - y_0}{2 \cdot 2h} \cdot (h^2 - h^2) + y_1 \cdot (h - (-h)) \\ &= \frac{y_0 - 2y_1 + y_2}{3} \cdot h + 2y_1 h = \frac{(y_0 - 2y_1 + y_2)h + 6y_1 h}{3} = \frac{h}{3} \cdot (y_0 + 4y_1 + y_2) \end{aligned}$$

Den Ausdruck $A_1 \approx \frac{h}{3} \cdot (y_0 + 4y_1 + y_2)$ nennt man **KEPLER'sche Fassregel**.

5.6 SIMPSON-VERFAHREN

Die KEPLER'sche Fassregel liefert den Näherungswert für den Flächeninhalt eines Streifens.

Die Summe der Streifen-Inhalte ist der Näherungswert für $A = \int_a^b f(x) dx$ mit $x \in [a, b]$

$$A^* = \int_a^b f(x) dx \approx \frac{h}{3}(y_0 + 4y_1 + y_2) + \frac{h}{3}(y_2 + 4y_3 + y_4) + \dots + \frac{h}{3}(y_{n-2} + 4y_{n-1} + y_n)$$

$$= \frac{h}{3}(y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + 2y_4 + 4y_5 + \dots + 2y_{n-2} + 4y_{n-1} + y_n)$$

$$A^* = \int_a^b f(x) dx \approx \frac{h}{3} \left[y_0 + y_n + 4(y_1 + y_3 + y_5 + \dots + y_{n-1}) + 2(y_2 + y_4 + \dots + y_{n-2}) \right]$$

$$\approx \frac{h}{3} \left((y_0 + y_n) + 4 \sum_{k=1}^{n-1} y_{2k-1} + 2 \sum_{k=1}^{n-2} y_{2k} \right) = \frac{h}{3} (S_{0,n} + 4 \cdot S_{\text{ungerade}} + 2 \cdot S_{\text{gerade}})$$

für stetige Intervalle $x \in [a, b]$ und $h = \frac{b-a}{n}$

Diesen Ausdruck nennt man SIMPSON-Regel. [SIMPSON, Thomas, London 1743]

Bemerkungen:

1. In einem Rechenschema ermittelt man die drei Summen $S_{0,n}$, S_{ungerade} , S_{gerade} .
2. Enthält die Funktion Unstetigkeitsstellen (Sprungstellen) oder Nullstellen, dann ist die Intervallteilung so zu wählen, dass diese Punkte Anfang oder Ende eines Streifens bilden.
3. Die Anzahl der Streifen **n muss geradzahlig** sein, die Anzahl der y-Werte (**Stützstellen**) **$n+1$** ist dann ungerade, die Anzahl der Parabelstücke ist $n/2$.

Beisp. 5.5 Integration mit SIMPSON-Verfahren

Das Integral $\int_1^2 \frac{e^x}{x} dx$ ist näherungsweise mit Hilfe der SIMPSON-Regel zu bestimmen.

Die Rechnung soll mit $n = 8$ und mit $n = 10$ Teilintervallen durchgeführt werden. es sollen Angaben zur Genauigkeit des Ergebnisses gemacht werden.

→ Excel / Simpson

Man kann zeigen, dass für den Verfahrensfehler gilt:

$$\varepsilon = \frac{(x_n - x_0)^5}{180n^4} \cdot f^{(4)}(w)$$

mit $x_0 < w < x_n$

Die 4. Ableitung $f^{(4)}$ für $\frac{e^x}{x}$ ergibt sich nach aufwendiger Rechnung:

$$\left(\frac{e^x}{x} \right)^{(4)} = \frac{e^x (x^4 - 4x^3 + 12x^2 - 24x + 24)}{x^5}$$

$$\text{hier: } \varepsilon = \frac{(2-1)^5}{180 \cdot 10^4} \cdot \frac{e^{1,5} (1,5^4 - 4 \cdot 1,5^3 + 12 \cdot 1,5^2 - 24 \cdot 1,5 + 24)}{1,5^5} = 1,634 \cdot 10^{-5}$$

Einfacher sind Fehlerabschätzungen und **Abbruchbedingungen** der Form

$$|A_n - A_{2n}| < \varepsilon \quad \text{oder} \quad |A_n - A_{n+2}| < \varepsilon$$

In unserem Beispiel ist $|A_8 - A_{10}| = |3,0591249 - 3,0591200| = 0,0000049$

5.7 SIMPSON-VERFAHREN BEI WERTETABELLEN

Beisp. 5.6 Integration bei einer Wertetabelle

Eine Funktion sei nicht durch eine Funktionsgleichung sondern durch 9 Messwerte gegeben.
9 Messwerte (Stützstellen) $f(x_0), f(x_1), \dots, f(x_8)$, also 8 Streifen, $n = 8$

→ Excel / Simpson

Aufgabe SIMPSON

Gegeben: Zu integrierende Funktion als Funktionsgleichung oder als Wertetabelle.
Anzahl der Streifen n oder Anzahl der Punkte (Stützstellen, Messwerte) $n+1$.

Gesucht: Näherungswert des Integrals $A = \int_a^b f(x) dx$ mit Hilfe der SIMPSON-Regel.

Drei Nachkommastellen bei den Zwischenrechnungen.

Schritte: 1. Arbeitstabelle erstellen, z.B. mit den Spalten k x_k y_k
2. Summen $S_{0,n}$, $S_{ungerade}$, S_{gerade} bilden
3. Gesamtsumme bilden, mit $h/3$ multiplizieren.

Beispiele aus der Physik

Geleistete Arbeit (Drehmoment) W , Verschiebung s gegen die Kraft F : $W = \int_a^b F ds$

Kinetische Energie, Masse m , Geschwindigkeit v : $W = \int_a^b mv dv = \frac{1}{2}mv^2$

Trägheitsmoment I , Massenelemente dm_j , Abstände von Drehachse r_j : $I = \int r^2 dm$

Thermodynamische Energie W (Wärmekapazität), Druck p , Volumen V : $W = \int_{V_1}^{V_2} p dV$

Elektrischer Kraftfluss \mathcal{E} , Feldstärke E , Flächenelemente dA : $\Phi = \int E dA$

Beispiele aus der Statistik und Wahrscheinlichkeitsrechnung

Wahrscheinlichkeiten der Standardnormalverteilung $W(Z \leq z) = F_{SN}(z) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^z e^{-\frac{1}{2}z^2} dz$

Wahrscheinlichkeiten der Normalverteilung $W(X \leq x_2) = F_{\text{Norm}|\mu,\sigma}(x_2) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{x_2} e^{-\frac{1}{2}\left(\frac{x-\mu}{\sigma}\right)^2} dx$

Gamma-Faktoren der Chi²-Verteilung $\Gamma(x) = \int_0^{\infty} e^{-t} \cdot t^{x-1} dt$

5.8 DIFFERENTIALGLEICHUNGEN

Gleichungen, in denen neben den Variablen x und y auch die Ableitungen y' , y'' , ... vorkommen, nennt man Differentialgleichungen. Differentialgleichungen entstehen, wo marginale

Änderungen und Änderungstendenzen $y' = \frac{dy}{dx} = \frac{dy}{dt}$, $y'' = \frac{d^2y}{dy^2}$ gemessen und funktionale Zusammenhänge zwischen den Größen x , y , y' , y'' erkannt werden.

Das gibt es in der Steuerungs- und Regeltechnik, bei der Reaktionskinetik in Verfahrenstechnik, Chemie und Pharmakologie, bei Wachstumsmodellen, bei Schwingungen und Wellen usw.

a) Einschaltvorgang für einen Stromkreis mit der Gleichspannung U , der Induktivität L und dem Gesamtwiderstand R wird beschrieben durch

$$\frac{dI}{dt} + \frac{R}{L}I = \frac{U}{L} \quad \text{mit } y = I(t) \text{ wird daraus: } y' + \frac{R}{L}y = \frac{U}{L}$$

b) Bei einem Pendel der Länge s und der Punktmasse m , die aus der Nulllage um den Winkel φ ausgelenkt wird, gilt bei Kräftegleichgewicht

$$\frac{d^2\varphi}{dt^2} = -\frac{g}{s} \sin \varphi \quad \text{und mit } y = \varphi \text{ wird daraus } y'' = -\frac{g}{s} \sin y$$

c) $y^{(k)}(x) = g(x; y, y', \dots, y^{(k-1)})$ ist eine gewöhnliche Differentialgleichung k -ter Ordnung.

Die "nicht-gewöhnliche" Differentialgleichungen heißen partielle Differentialgleichungen, sie enthalten mehrere Variable und partielle Ableitungen.

□ Eindimensionale Wellengleichung mit der Phasengeschwindigkeit v

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2} y(x, t) - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} y(x, t) = 0$$

d) $y' - 3x^2y = 1$ ist eine lineare Differentialgleichung 1. Ordnung,

weil y und y' in der 1. Potenz stehen und nicht miteinander multipliziert werden.

Allgemein gilt für lineare Differentialgleichungen $y' + a(x)y = b(x)$. ($b + m \cdot x = y$)

Nur solche Differentialgleichungen untersuchen wir näher.

$y' - 3x^2y = 0$ ist eine homogene lineare Differentialgleichung 1. Ordnung, weil $b(x) = 0$.

$y'' = c \sin y$ ist eine nicht-lineare Differentialgleichung 2. Ordnung.

e) Das Verhalten verflochtener Systeme wird mit einem System von Differentialgleichungen

$$\text{beschrieben, z.B. } \begin{cases} y_1' = -0,1xy_1 + 100y_2y_3 \\ y_2' = 0,1y_1 - 100y_2y_3 - 500xy_2^2 \\ y_3' = 500y_2^2 - 0,5y_3 \end{cases}$$

Normalerweise sucht man die in der Differentialgleichung versteckte Funktionsgleichung $y = f(x)$.

Eine Differentialgleichung "lösen", heißt die Funktionsgleichung $y = f(x)$ bestimmen.

In günstigen Fällen kann man dies analytisch geschlossen durch Integration erreichen.

In der Regel ist man aber auf numerische Lösungsmethoden angewiesen.

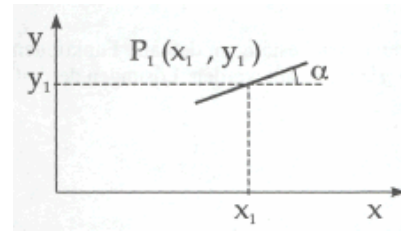
5.9 RICHTUNGSFELDER

Einfache Differentialgleichungen können auf x-y-Koordinatenebenen graphisch dargestellt werden. Durch die Differentialgleichung $y' = g(x, y)$ wird in jedem Trägerpunkt $P(x_1 | y_1)$ ein Linienelement (x_1, y_1, y_1') definiert.

Ein Linienelement ist ein Geradenstück mit der Steigung y_1' .

Jedes Wertetripel (x_1, y_1, y_1') bestimmt ein Linienelement.

Insgesamt ergibt sich ein Richtungsfeld.



Beisp. 5.7 Differentialgleichung $y' = 1/2 x$

Hier werden die Linienelemente nur durch die Variable x bestimmt.

Für $x = 2$ ergeben sich die Trägerpunkte $(2 | y)$ mit den Steigungen $y'(2) = 1 = \tan 45^\circ$.

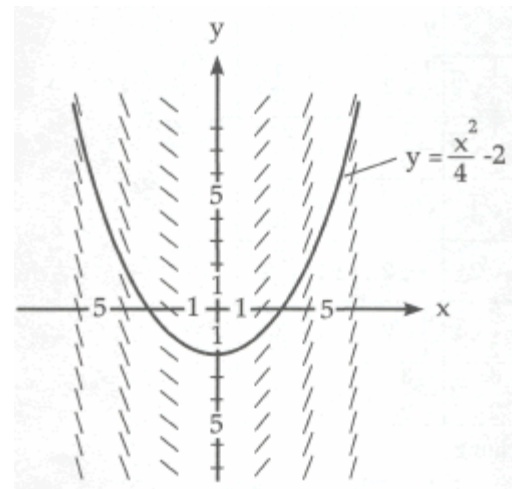
Für $x = -5$ ergeben sich die Trägerpunkte $(-5 | y)$ mit den Steigungen $y'(-5) = -2,5 \subset 112^\circ$.

Man erkennt die Charakteristik einer zur y-Achse symmetrischen Parabel.

Die Rechnung ergibt

$$y' = \frac{1}{2}x \Rightarrow \int \frac{dy}{dx} dx = \int \frac{1}{2}x dx \Rightarrow y = \frac{1}{4}x^2 + C$$

Es ist die allgemeine Lösung der Differentialgleichung.



Mit einem Anfangswert, z.B. $P(0 | -2)$ ergibt sich die spezielle Lösung $y = \frac{1}{4}x^2 - 2$

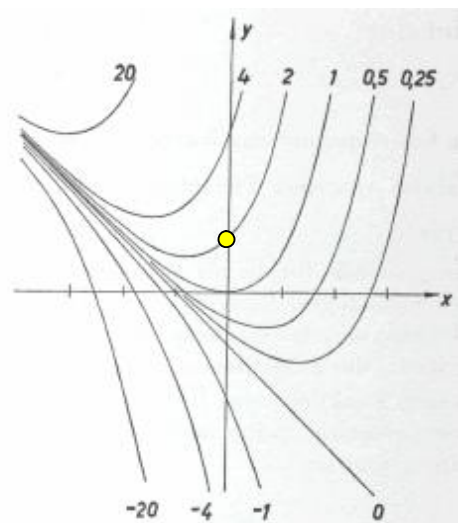
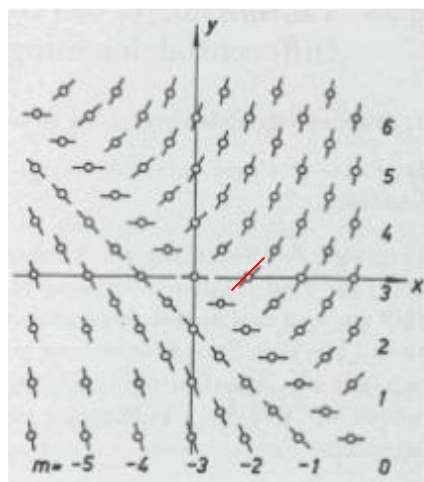
Allgemein: Der Funktionsgraph, der auf das Richtungsfeld der Differentialgleichung passt, gehört zu der gesuchten Funktion, der Lösung $y = f(x)$.

Hauptsatz der Differential- und Integralrechnung in einfachster Form: $y = \int y'(x) dx = \int \frac{dy}{dx} dx$

Beisp. 5.8 Differentialgleichung $y' = x + y$

Der Punkt $P(1 | 0)$ hat ein Linienelement mit $y' = 1$,

x	y	y'
1	0	1
1	1	2
1	2	3
-1	0	-1
-3	-1	-4
2	2	4



Nach aufwendiger Rechnung ergibt sich als allgemeine Lösung $y = c e^x - x - 1$.

Die spezielle Lösung für den Anfangswert $P_0(0 | 1)$ ergibt sich aus $1 = c e^0 - 0 - 1$

$\rho c = 2$ und damit $y = 2 e^x - x - 1$.

5.10 EULER-CAUCHY-Verfahren

Die numerische Lösung einer Differentialgleichung führt zu Näherungswerten $f^*(x_k) = y_k$ für die unbekannte Lösung $y = f(x)$ der Differentialgleichung.

Man zerlegt den Kurvenverlauf mit der Schrittweite h in lineare Strecken (Polygonzug).

An den Stützstellen $x_k = x_0 + k h$ mit $k = 0, 1, 2 \dots$ ermittelt man die Näherungswerte y_k .

Zur Bestimmung des Näherungswertes y_{k+1} wird die unbekannte Lösungskurve durch die Tangente im vorigen Punkt $(x_k | y_k)$ ersetzt.

Hat eine Funktion f an der Stelle x_0 die Ableitung $f'(x_0)$, dann gilt für $x \rightarrow x_0$

$$\frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} = f'(x) \quad \text{und die lokale Näherung}$$

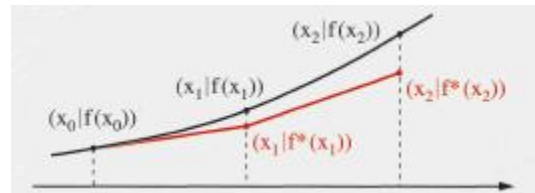
$$f^*(x) = f(x_0) + f'(x_0) \cdot (x - x_0)$$

Nach Umindexierung und $h = x_2 - x_1$

$$f^*(x_2) = f^*(x_1) + f^{*'}(x_1) \cdot h \quad \text{oder}$$

$$y_2 = y_1 + y_1' \cdot h$$

$$y_{k+1} = y_k + y_k' \cdot h \quad \text{für } k = 0, 1, 2, \dots$$



Dieses Näherungsverfahren nennt man Polygonzugverfahren nach EULER-CAUCHY. (1768)

Weiter Beisp. 5.8 Differentialgleichung $y' = x + y$

Zu lösen sei die Differentialgleichung $y' = x + y$ für die Anfangsbedingung $x_0 = 0, y_0 = 1$, im Intervall $[0 ; 0,6]$ mit der Schrittweite $h = 0,1$.

d.h. Bestimmen Sie die Näherungswerte y_k .

→ Excel / Runge-Kutta

Die exakte Lösung $y = 2e^x - x - 1$ ist zum Vergleich hinzugefügt.

Man erkennt, dass die Abweichung $|f^*(x) - f_{\text{exakt}}(x)|$ mit zunehmender Entfernung von $(x_0 | y_0)$ größer wird. Damit ist das EULER-CAUCHY-Verfahren in dieser Form zum Lösen von Differentialgleichungen ungeeignet.

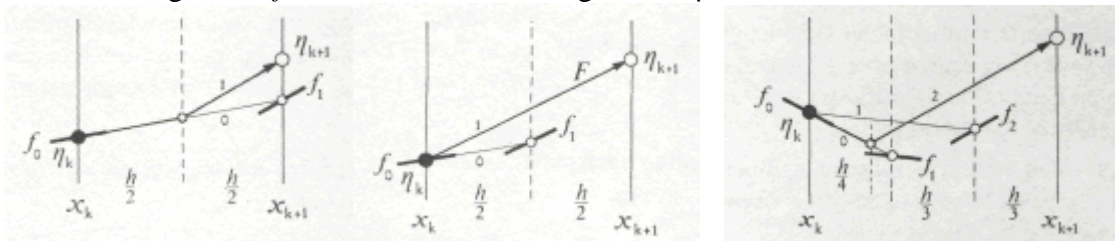
Es gibt eine Reihe von Verbesserungen dieses Verfahrens von EULER-CAUCHY.

Man möchte damit eine starke Verringerung des Fehlers $|f^*(x) - f_{\text{exakt}}(x)|$ erreichen, etwa auf die Fehlerordnung h^5

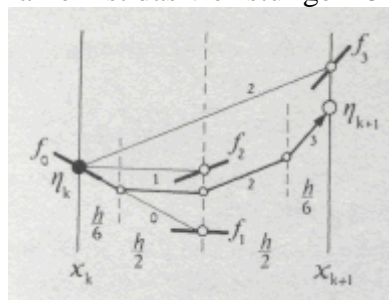
d.h. dass sich der Fehler $|f^*(x) - f_{\text{exakt}}(x)|$ mit der 5. Potenz der Schrittweite h ändert.

Dazu wird die Schrittweite h in Abschnitte zerlegt und für die Teilpunkte werden entsprechende Zwischenwerte f^* berechnet.

Die Näherungswerte f^* sind in den Abbildungen mit η_k bezeichnet.

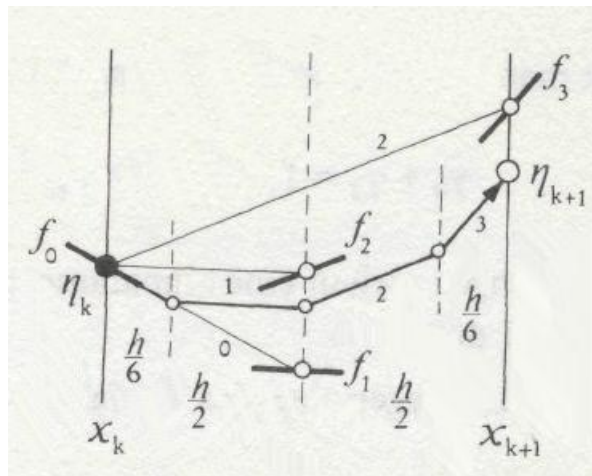


Das bekannteste Verfahren ist das vier-stufige RUNGE-KUTTA-Verfahren. (1895)



5.11 RUNGE-KUTTA-VERFAHREN

Zur Lösung der Differentialgleichung $y' = g(x, y)$ wird wieder ein Streckenzug konstruiert.



Die Schrittweite h wird in vier Teilintervalle zerlegt.

Die Zerlegung erfolgt im Verhältnis $1 : 2 : 2 : 1$ oder $\frac{1}{6} : \frac{1}{3} : \frac{1}{3} : \frac{1}{6}$

Für die Stellen $x_k, x_k + h/2, x_k + h/2$ und $x_k + h$ werden vier Zwischenwerte w_i gebildet, damit erreicht das Verfahren insgesamt eine Fehlerordnung von h^5 .

Für jeden Schritt x_k sind also vier Zwischenwerte w_1, w_2, w_3, w_4 zu berechnen.

speziell mit $y' = g(x, y)$:

$$w_1 = g(x_k, y_k)$$

$$w_2 = g\left(x_k + \frac{h}{2}, y_k + \frac{h}{2} \cdot w_1\right)$$

$$w_3 = g\left(x_k + \frac{h}{2}, y_k + \frac{h}{2} \cdot w_2\right)$$

$$w_4 = g(x_k + h, y_k + h \cdot w_3)$$

$w_1 =$ Steigung y' am Punkt $(x_k | y_k)$

$w_2 =$ Steigung y' am Punkt $\left(x_k + \frac{h}{2} \mid y_k + \frac{h}{2} \cdot w_1\right)$

$w_3 =$ Steigung y' am Punkt $\left(x_k + \frac{h}{2} \mid y_k + \frac{h}{2} \cdot w_2\right)$

$w_4 =$ Steigung y' am Punkt $(x_k + h \mid y_k + h \cdot w_3)$

Aus diesen ergibt sich durch Gewichtung im Verhältnis $1 : 2 : 2 : 1$ ein gemittelter Wert W .

$$W = (w_1 + 2 w_2 + 2 w_3 + w_4) / 6$$

Die nächste Näherung ermittelt man mit $y_{k+1} = y_k + W \cdot h$.

Weiter Beisp. 5.8 Differentialgleichung $y' = x + y$ mit RUNGE-KUTTA-Verfahren

Zu lösen sei die Differentialgleichung $y' = x + y$
 für die Anfangsbedingung $x_0 = 0, y_0 = 1$,
 im Intervall $[0 ; 0,6]$ mit der Schrittweite $h = 0,1$.
 Es sind also die Näherungswerte y_k zu bestimmen.

→ Excel / Runge-Kutta

Die exakte Lösung $y = 2e^x - x - 1$ ist zum Vergleich hinzugefügt.
 Man erkennt die hohe Genauigkeit der Annäherung.

Der zu erwartende Fehler ist $\epsilon < h^5$, hier also $\epsilon < 0,1^5 = 0,00001$.

Bei $h = 0,2 \Rightarrow \epsilon < 0,2^5 \Rightarrow \epsilon < 0,00032$

5.12 AUFGABE RUNGE-KUTTA

Aufgabe RUNGE-KUTTA

Gegeben: Differentialgleichung $y' = g(x, y)$, Anfangsbedingung $(x_0 | y_0)$
Intervall $[x_0; x_k]$, Schrittweite h .

Gesucht: Näherungswerte y_k im gegebenen Intervall

- Schritte:
1. Rechenschema erstellen, eventuell Vordruck benutzen
 2. Für jede Schrittweite h die vier Zwischenwerte w_i und den mittleren gewichteten Wert W bestimmen; und den nächsten Näherungswert mit $y_{k+1} = y_k + h W$ berechnen.
 3. Weiter mit Schleifenanfang (2.) bis das Ende des gegebenen Intervalls erreicht ist.
 4. Fehler $\varepsilon < h^5$.

Formelapparat:

$$w_1 = g(x_k, y_k)$$

$$w_2 = g\left(x_k + \frac{h}{2}, y_k + \frac{h}{2} \cdot w_1\right)$$

$$w_3 = g\left(x_k + \frac{h}{2}, y_k + \frac{h}{2} \cdot w_2\right)$$

$$w_4 = g(x_k + h, y_k + h \cdot w_3)$$

$$W = (w_1 + 2 w_2 + 2 w_3 + w_4) / 6$$

$$y_{k+1} = y_k + h W$$

Rechenschema:

	x_k	y_k	$y_k' = w_i$	
0				
$h/2$				
$h/2$				
h				W
0	\vdots	\vdots	\vdots	\vdots